



# Méthode d'analyse de modèles environnementaux intégrant plusieurs échelles

Jean-Christophe POGGIALE <sup>1</sup>, Pierre AUGER <sup>2</sup>

<sup>1</sup> Centre d'Océanologie de Marseille (OSU)

Laboratoire de Microbiologie, de Géochimie et d'Ecologie Marines (UMR 6117)

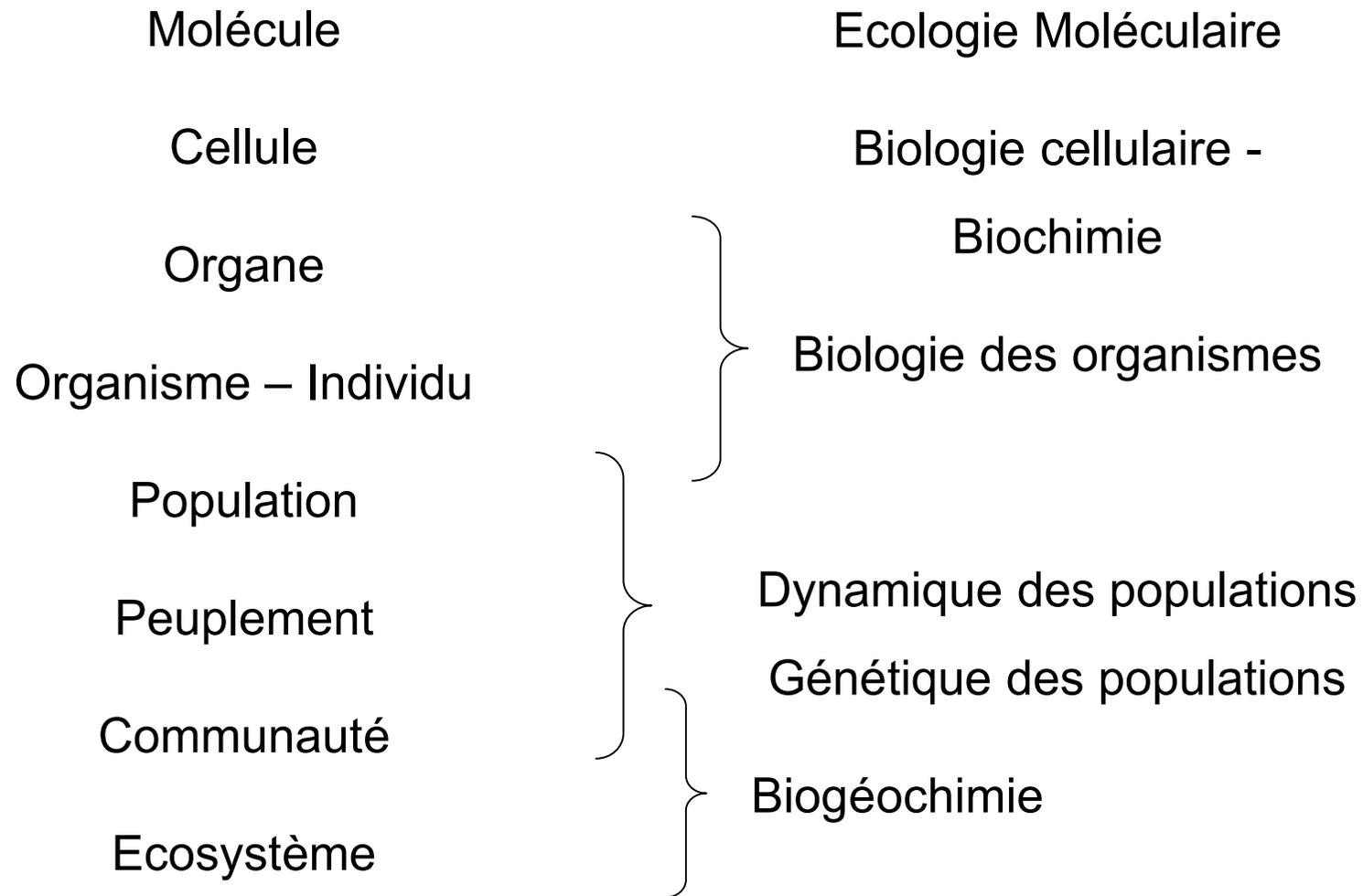
Case 901 – Campus de Luminy – 13288 Marseille Cedex 09

[poggiale@com.univ-mrs.fr](mailto:poggiale@com.univ-mrs.fr)

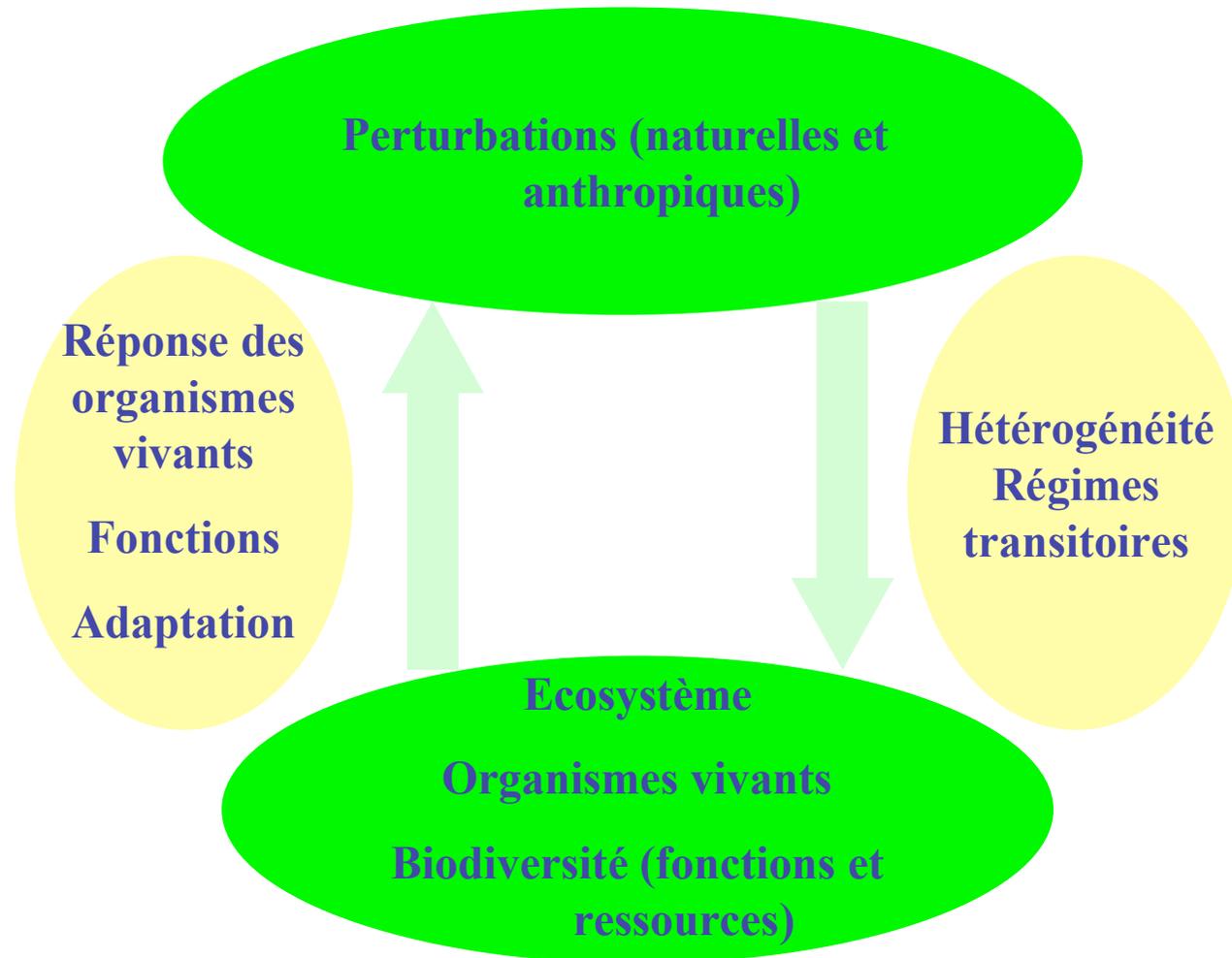
<sup>2</sup> Institut de Recherche pour le Développement (IRD)

Bondy – UR GEODES

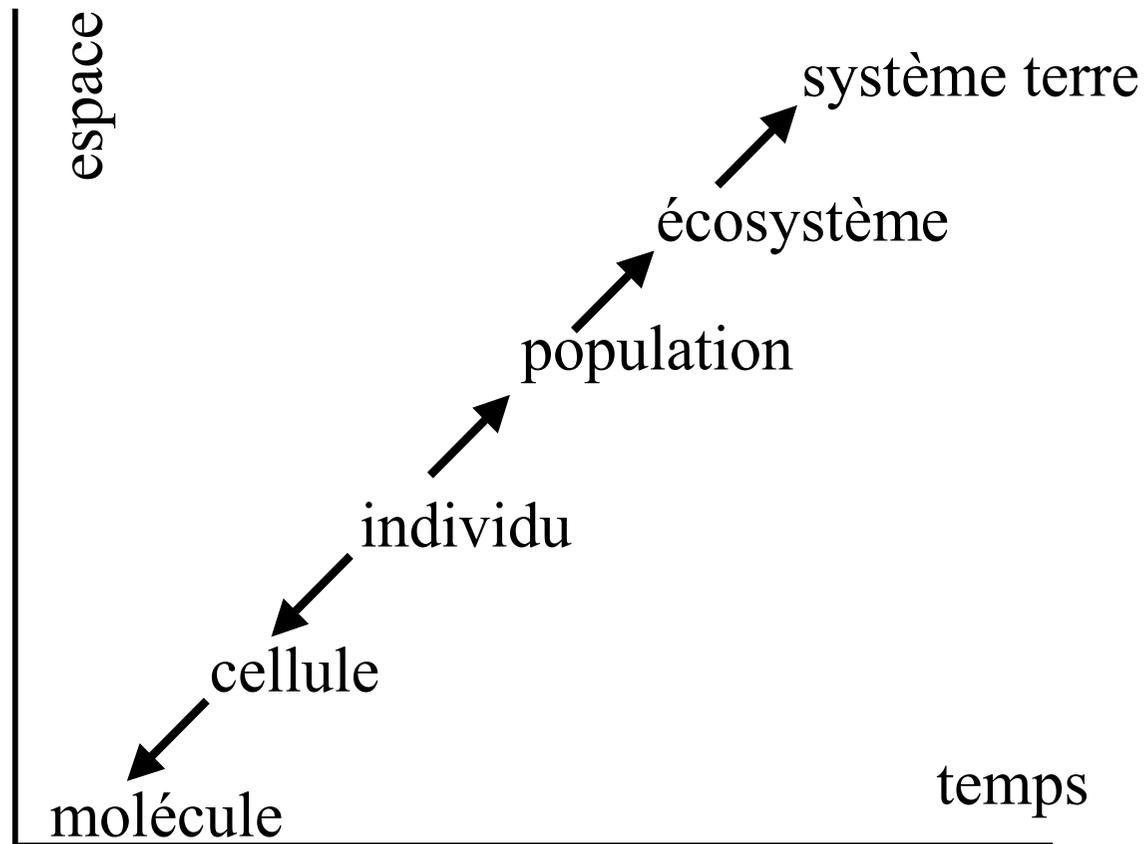
## Les niveaux d'organisation



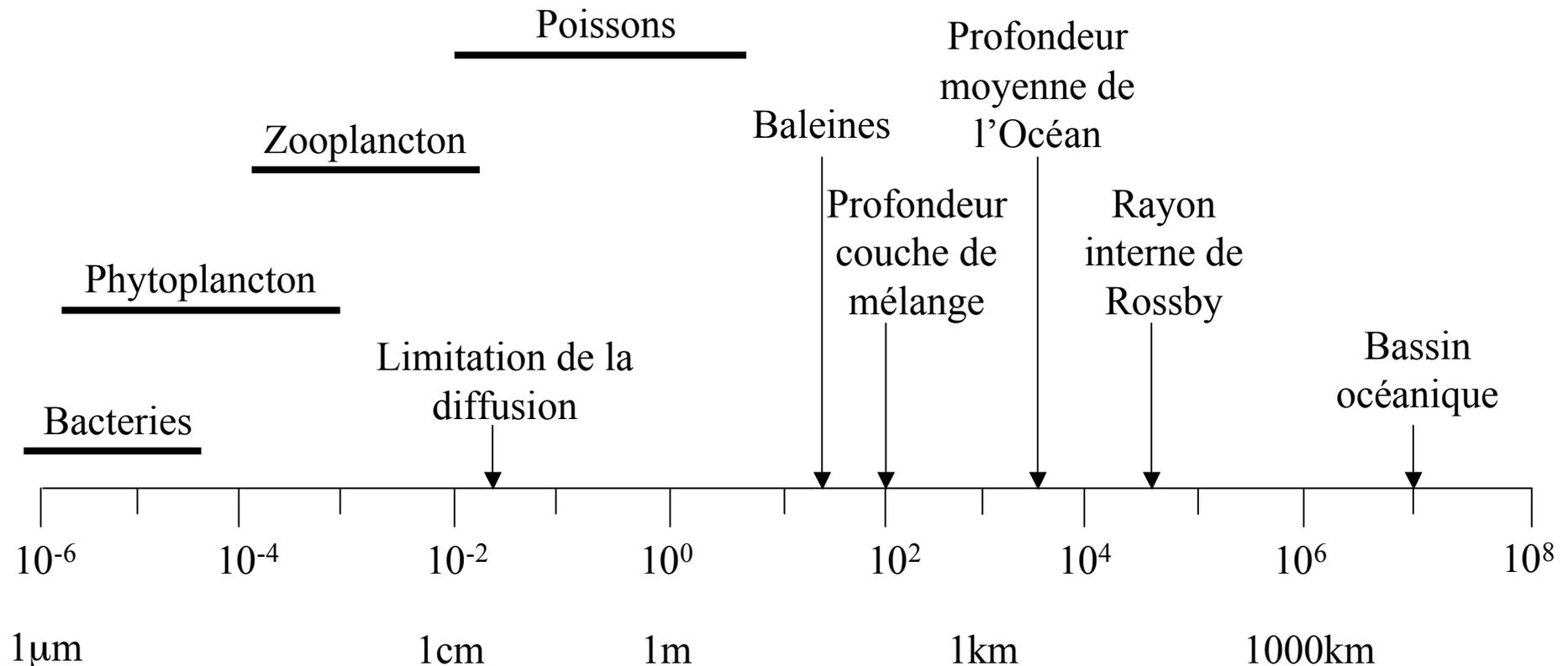
# Enjeu actuel de la recherche en écologie



## Echelles d'espace et de temps



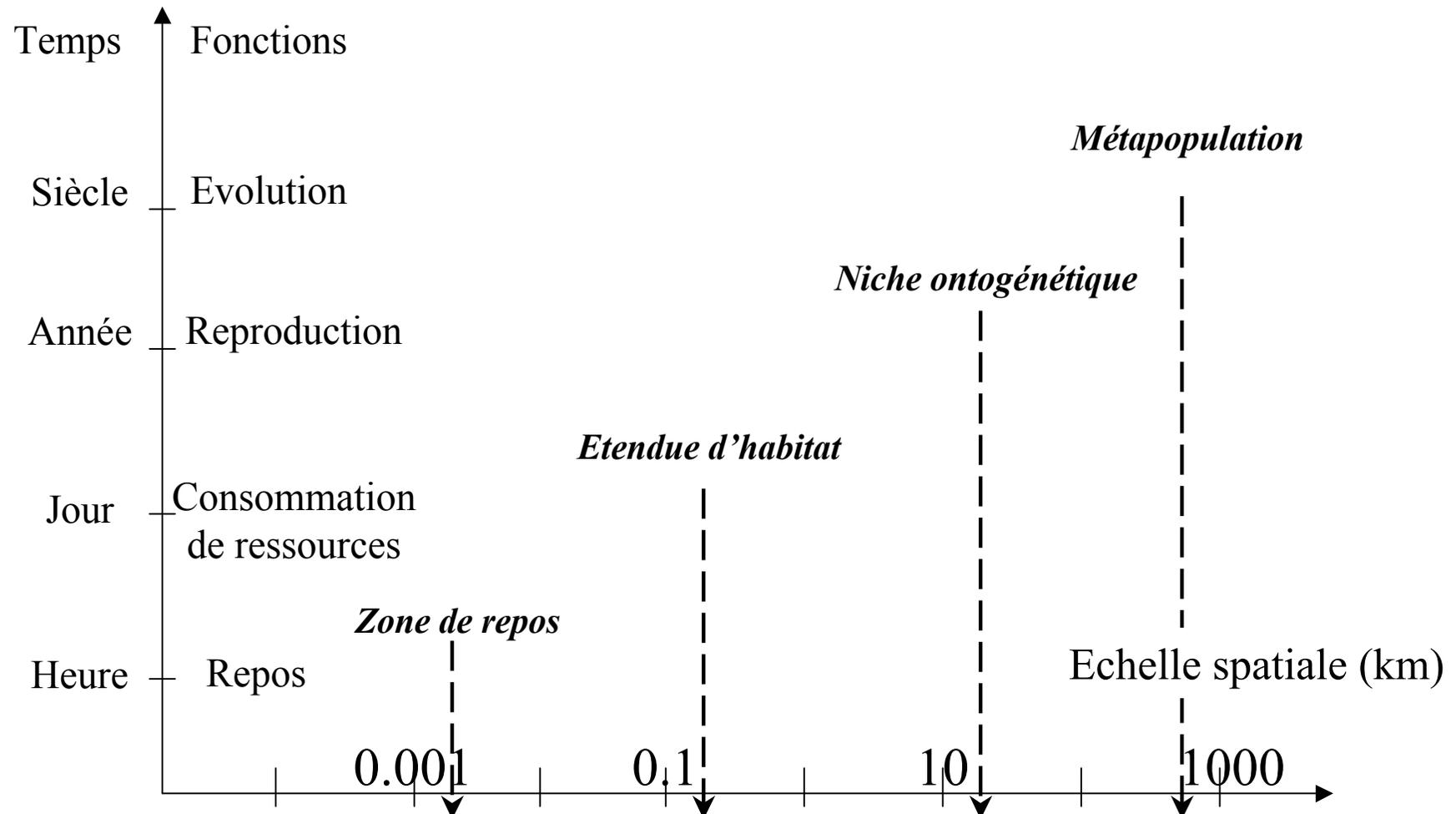
# Quelques échelles biologiques et physiques caractéristiques des écosystèmes marins



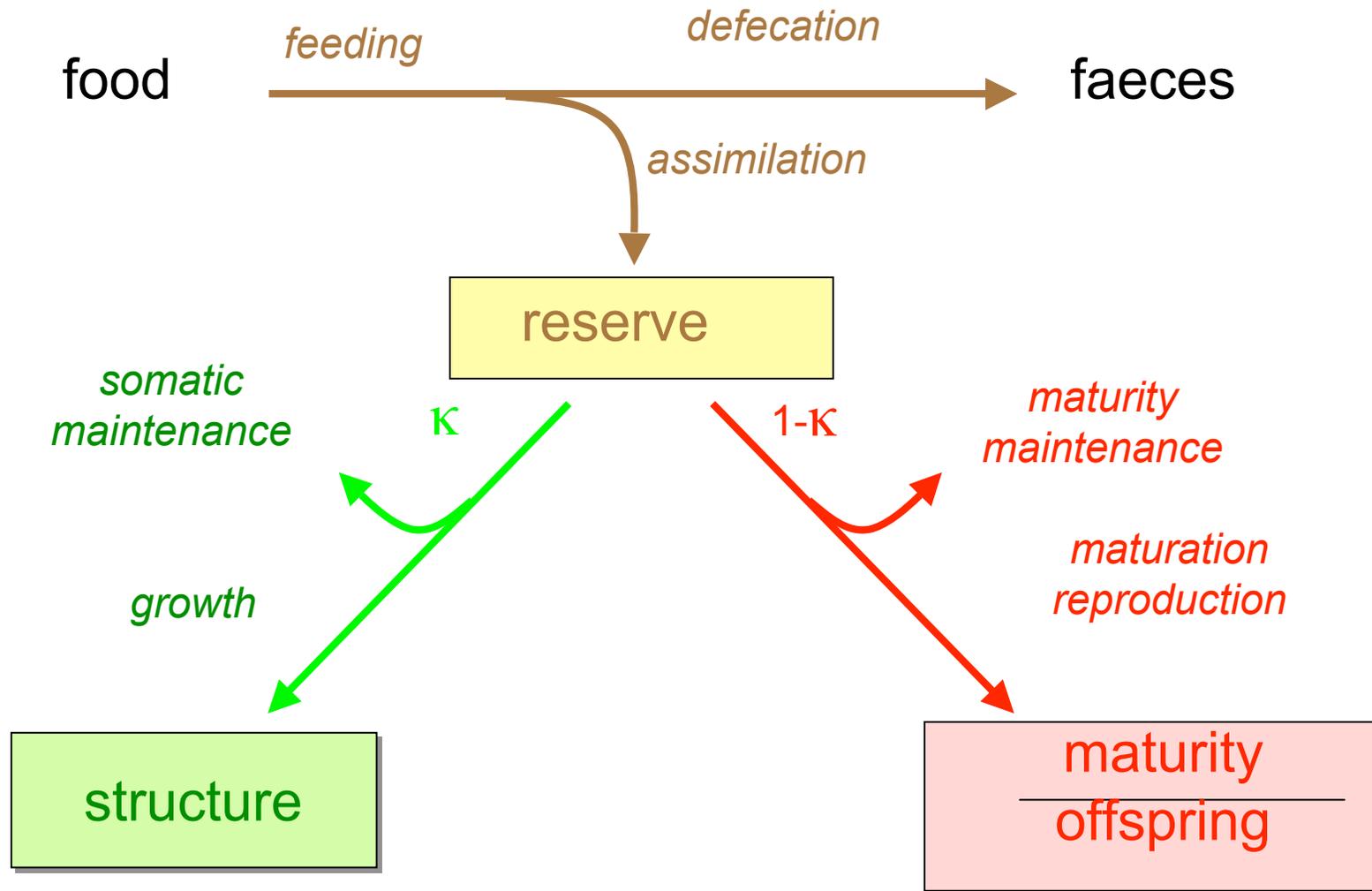
Modifié d'après Mann & Lazier, 1996 (Dynamics of Marine Ecosystems)

# Echelles d'espace et de temps

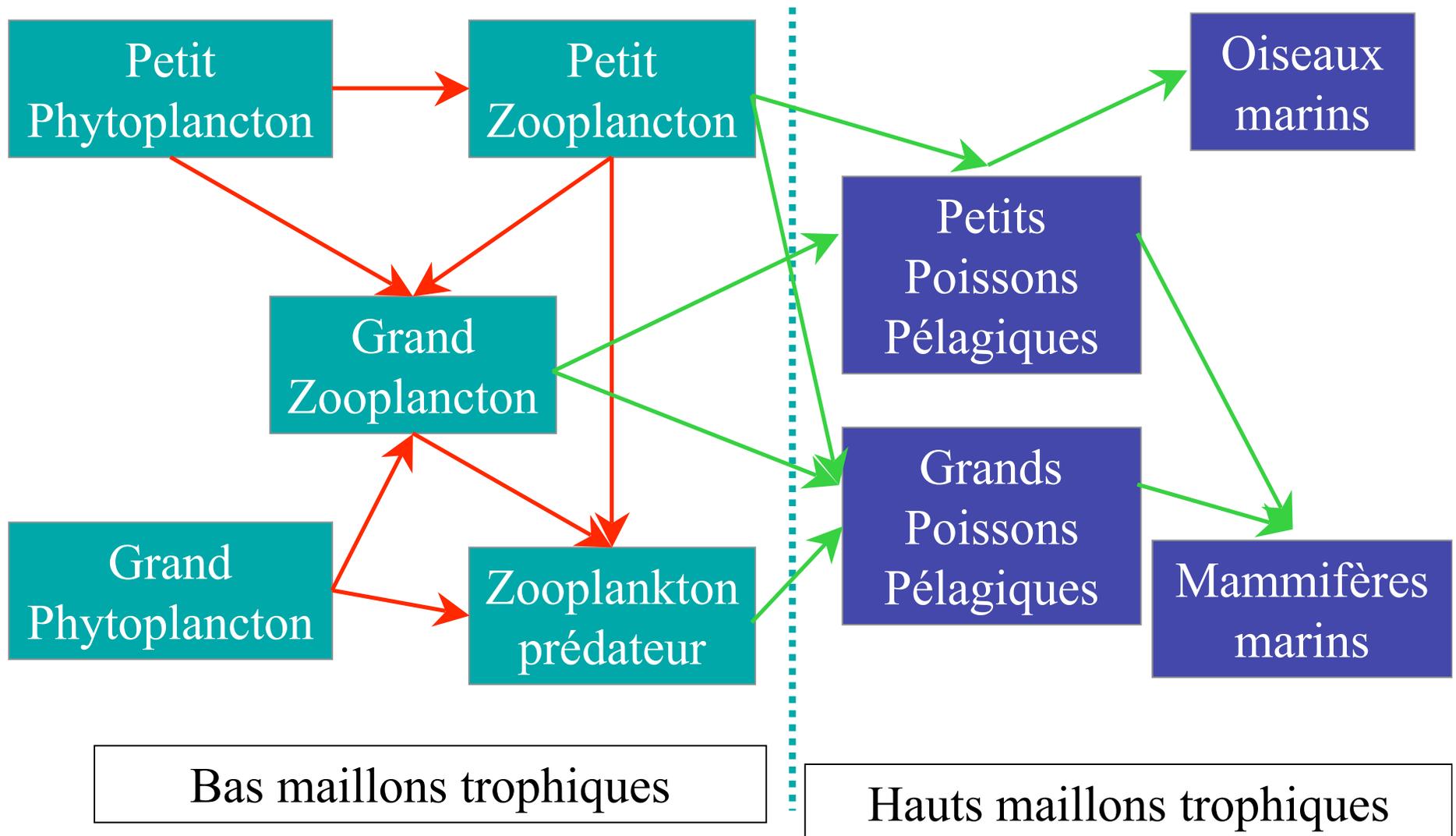
Exemple : les 4 types majeurs d'habitats fondés sur les activités des poissons en rivière



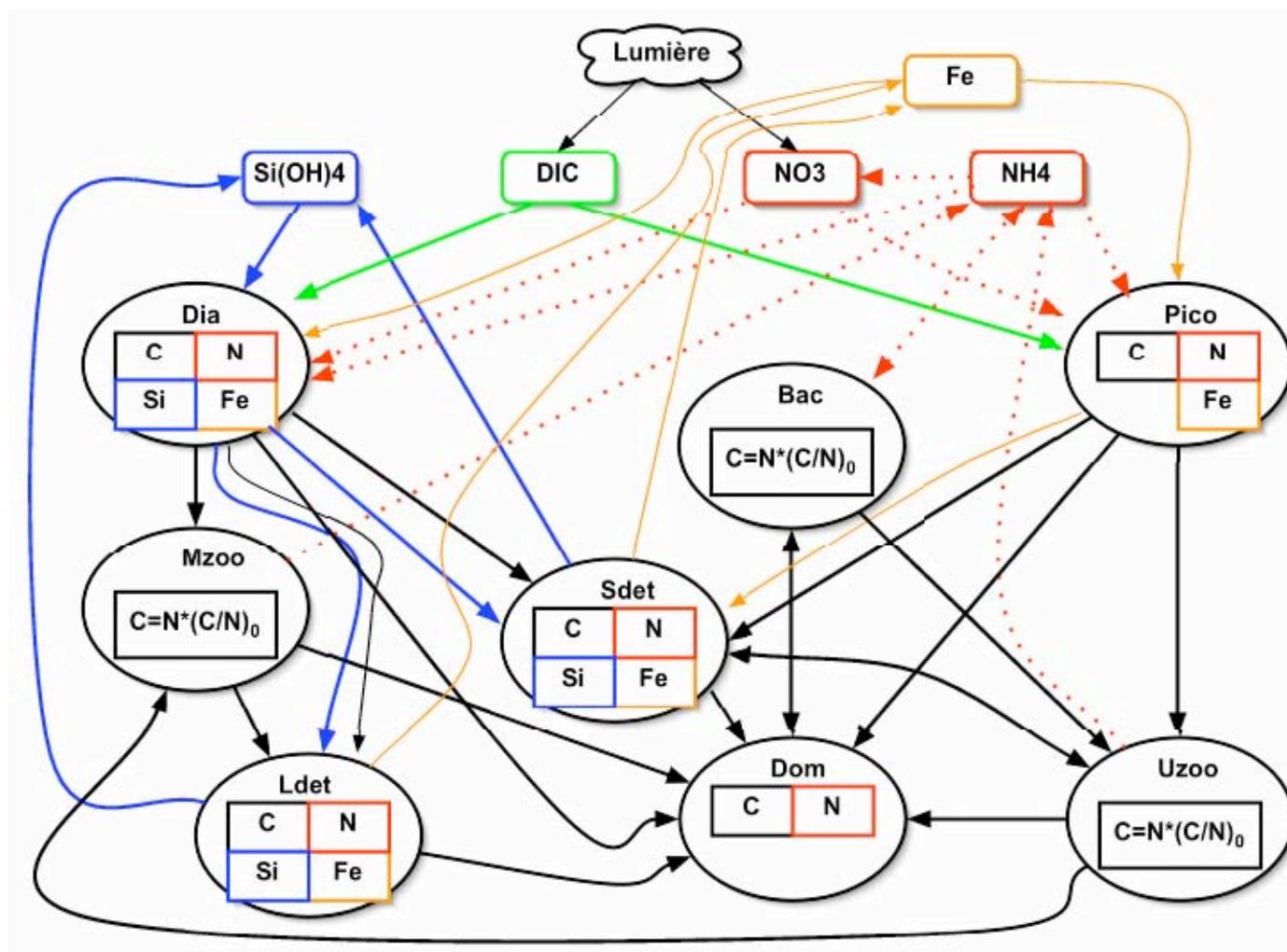
# Modèles énergétiques (DEB)



# Exemple d'approche écosystémique



# Modèles biogéochimiques

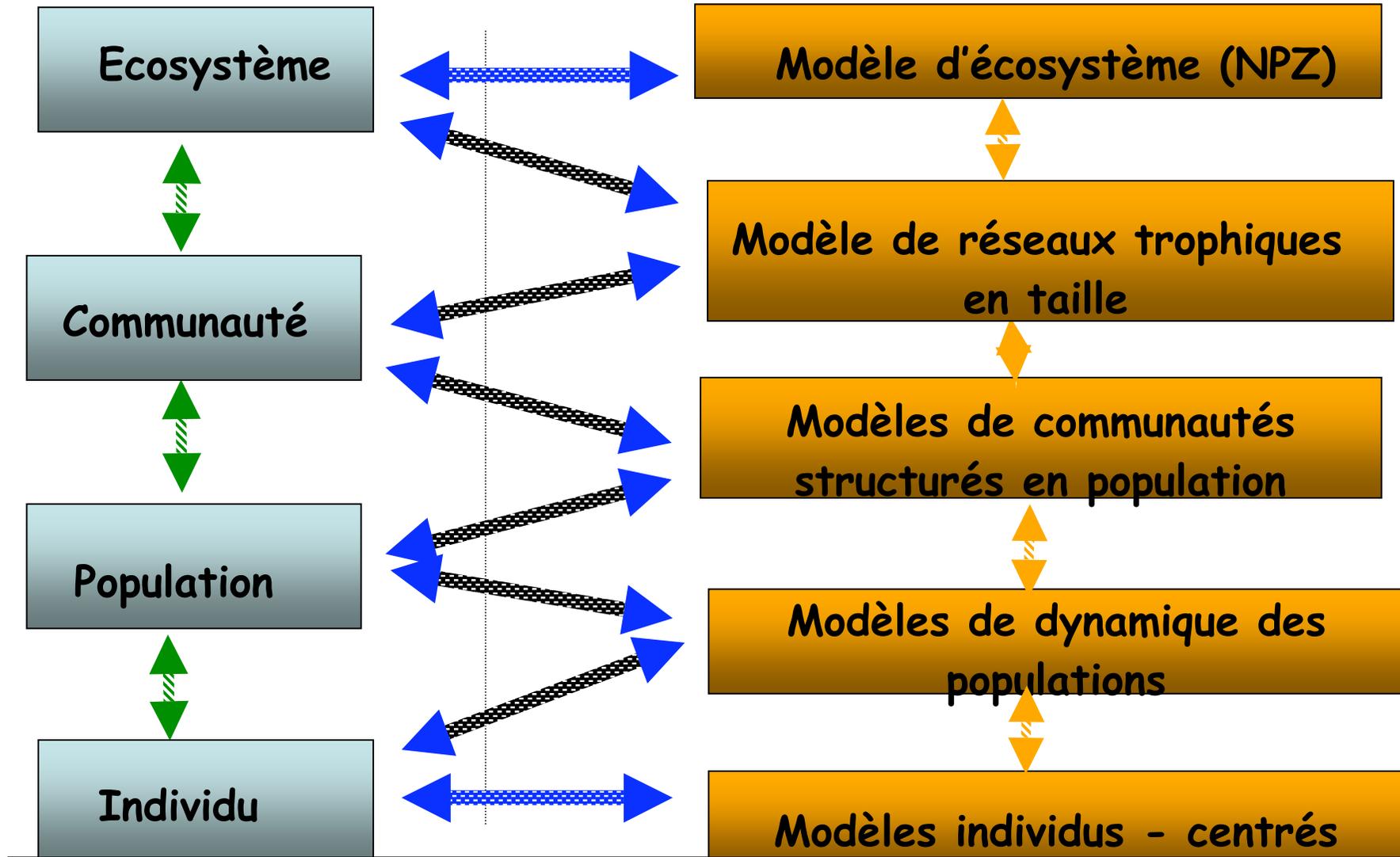


Mongin, M., D.M. Nelson and P. Pondaven.; U.S. JGOFS Synthesis & Modeling Project - Data. U.S. JGOFS. iPub: June 2005. 'date you accessed the data' <http://usjgofs.whoi.edu/las/servlets/datasets>

# Modèles et niveaux d'organisation

## Niveau d'organisation

## Familles de modèles



# Modélisation “GLOBEC”

- Comment représenter les structures biologiques dans les modèles trophiques?
- Structures biologiques :
  - à l’intérieur des cycles de vie
  - à l’intérieur de chaque population
  - à l’intérieur des groupes fonctionnels trophiques
- Comment trouver un compromis entre les détails nécessaires au réalisme, les degrés de libertés et la nécessaire simplicité d’un modèle permettant d’en apprendre quelque chose?
- Comment prendre en compte une structure d’un grand spectre d’échelles spatiales et temporelles pour l’échantillonnage et la modélisation ?

# Agrégation des variables en écologie

Micro – variables (niveau détaillé)

$$X = (X_1, X_2, \dots, X_N), \quad N \gg 1$$

(Iwasa, Andreasen,  
Levin, 1987, 1989)

$$\frac{dX}{dt} = f(X)$$

Macro – variables (niveau macroscopique) : variables agrégées

$$Y = (Y_1, Y_2, \dots, Y_n), \quad n < N \quad Y_i = Y_i(\dots X_j \dots)$$

$$\frac{dY_i}{dt} = \sum_{j=1}^N \frac{\partial Y_i}{\partial X_j} F_j(X) \quad = G(Y) ?$$

# Théorie Géométrique des perturbations singulières

$$\frac{dx}{d\tau} = f(x, y)$$

$$\frac{dy}{d\tau} = \varepsilon g(x, y)$$

Pourquoi a t'on besoin de théorèmes?

- Les idées intuitives sont utilisées partout (Hypothèse du pseudo-équilibre, hypothèse adiabatique...)
- Complexité des techniques mathématiques utilisées

## Top – down et bottom – up

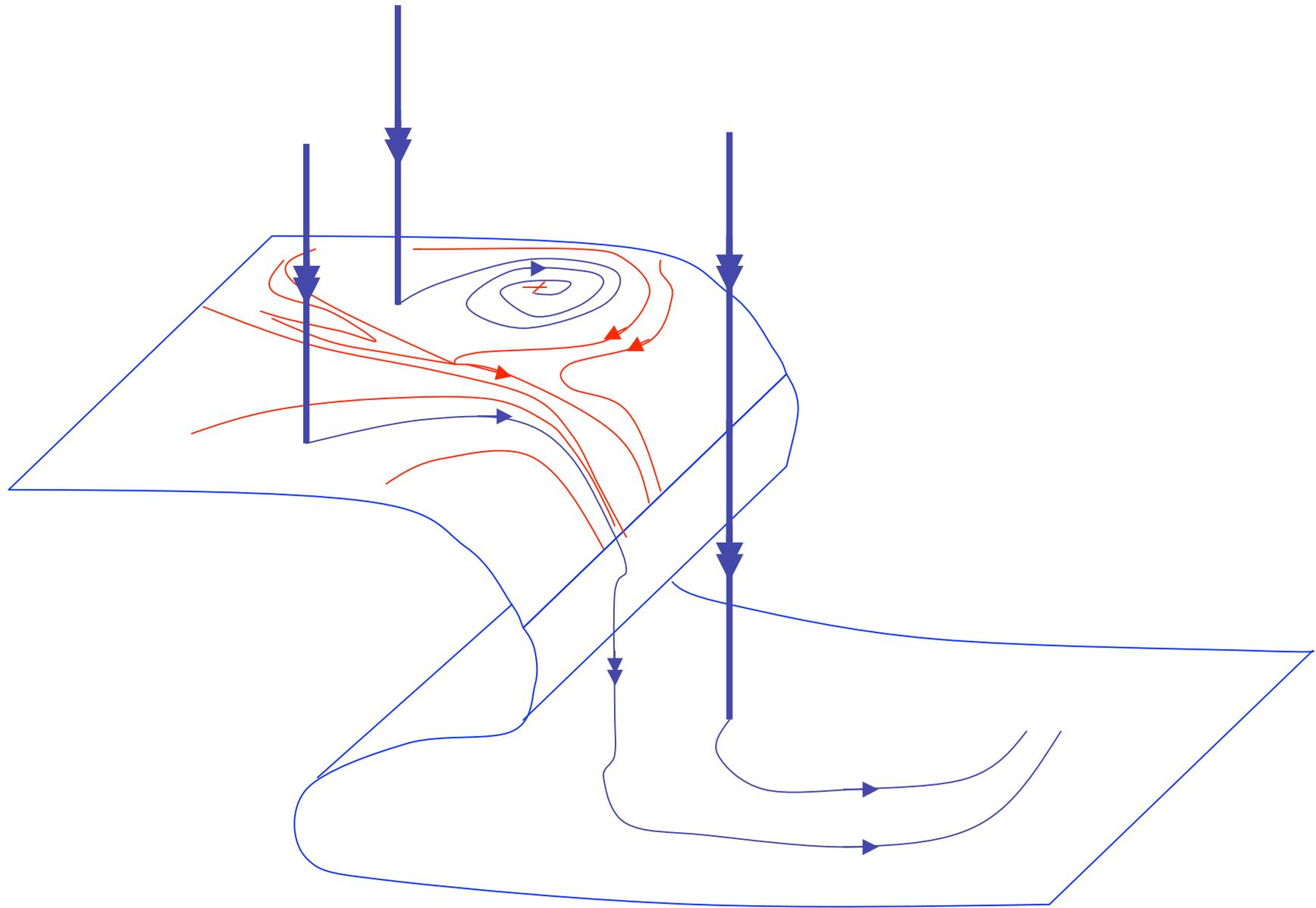
$$\begin{aligned}\dot{x} &= f(x, y, 0) \\ \dot{y} &= 0\end{aligned}$$

$$x \rightarrow x^*(y)$$

Contrôle Top –  
down

$$\begin{aligned}\dot{x} &= f(x, y, \varepsilon) \\ \dot{y} &= \varepsilon g(x, y, \varepsilon)\end{aligned} \longrightarrow \begin{aligned}x &= x^*(y, \varepsilon) \\ \dot{y} &= \varepsilon g(x^*(y, \varepsilon), y, \varepsilon) = G(y, \varepsilon)\end{aligned}$$

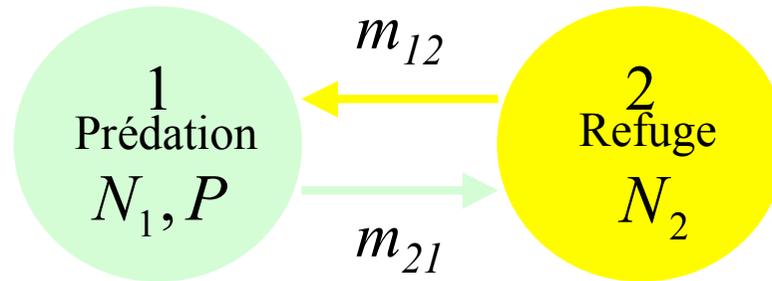
Transfert  
Bottom – up



# Théorie Géométrique des perturbations singulières

Pourquoi a t'on besoin de théorèmes?

$$\begin{cases} \frac{dN_1}{d\tau} = m_{12}N_2 - m_{21}N_1 + \varepsilon N_1(r_1 - a_1P) \\ \frac{dN_2}{d\tau} = m_{21}N_1 - m_{12}N_2 + \varepsilon r_2N_2 \\ \frac{dP}{d\tau} = \varepsilon P(eb_1N_1 - \mu) \end{cases}$$



System lent – rapide

$$N = N_1 + N_2$$

$$\begin{cases} \frac{dN_1}{d\tau} = m_{12}N - (m_{12} + m_{21})N_1 + \varepsilon N_1(r_1 - a_1P) \\ \frac{dN}{d\tau} = \varepsilon((r_1 - r_2)N_1 + r_2N - a_1N_1P) \\ \frac{dP}{d\tau} = \varepsilon P(eb_1N_1 - \mu) \end{cases}$$

# Théorie Géométrique des perturbations singulières

Pourquoi a t'on besoin de théorèmes?

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{dN_1}{d\tau} = m_{12}N - (m_{12} + m_{21})N_1 + \varepsilon N_1(r_1 - a_1P) \end{array} \right.$$

Rapide

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{dN}{d\tau} = \varepsilon((r_1 - r_2)N_1 + r_2N - a_1N_1P) \\ \frac{dP}{d\tau} = \varepsilon P(eb_1N_1 - \mu) \end{array} \right.$$

Lent

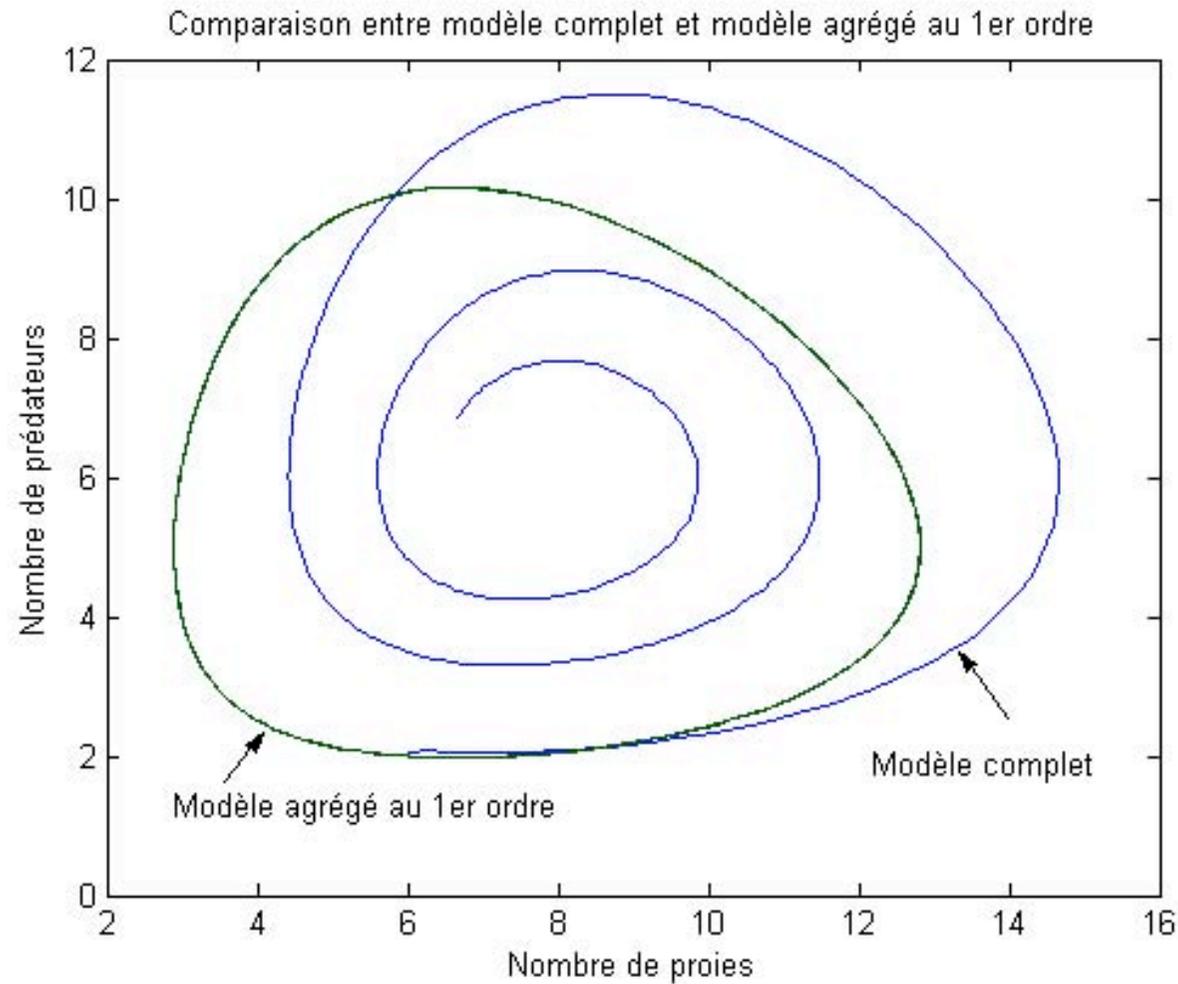
$$N_1^* = \frac{m_{12}N}{m_{12} + m_{21}} \quad N_2^* = \frac{m_{21}N}{m_{12} + m_{21}}$$

$$t = \varepsilon\tau \quad a = a_1 \frac{N_1^*}{N} \quad r = r_1 \frac{N_1^*}{N} + r_2 \frac{N_2^*}{N}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{dN}{dt} = rN - aNP \\ \frac{dP}{dt} = eaNP - \mu P \end{array} \right.$$

# Théorie Géométrique des perturbations singulières

Pourquoi a t'on besoin de théorèmes?



# Théorie Géométrique des perturbations singulières

Pourquoi a t'on besoin de théorèmes?

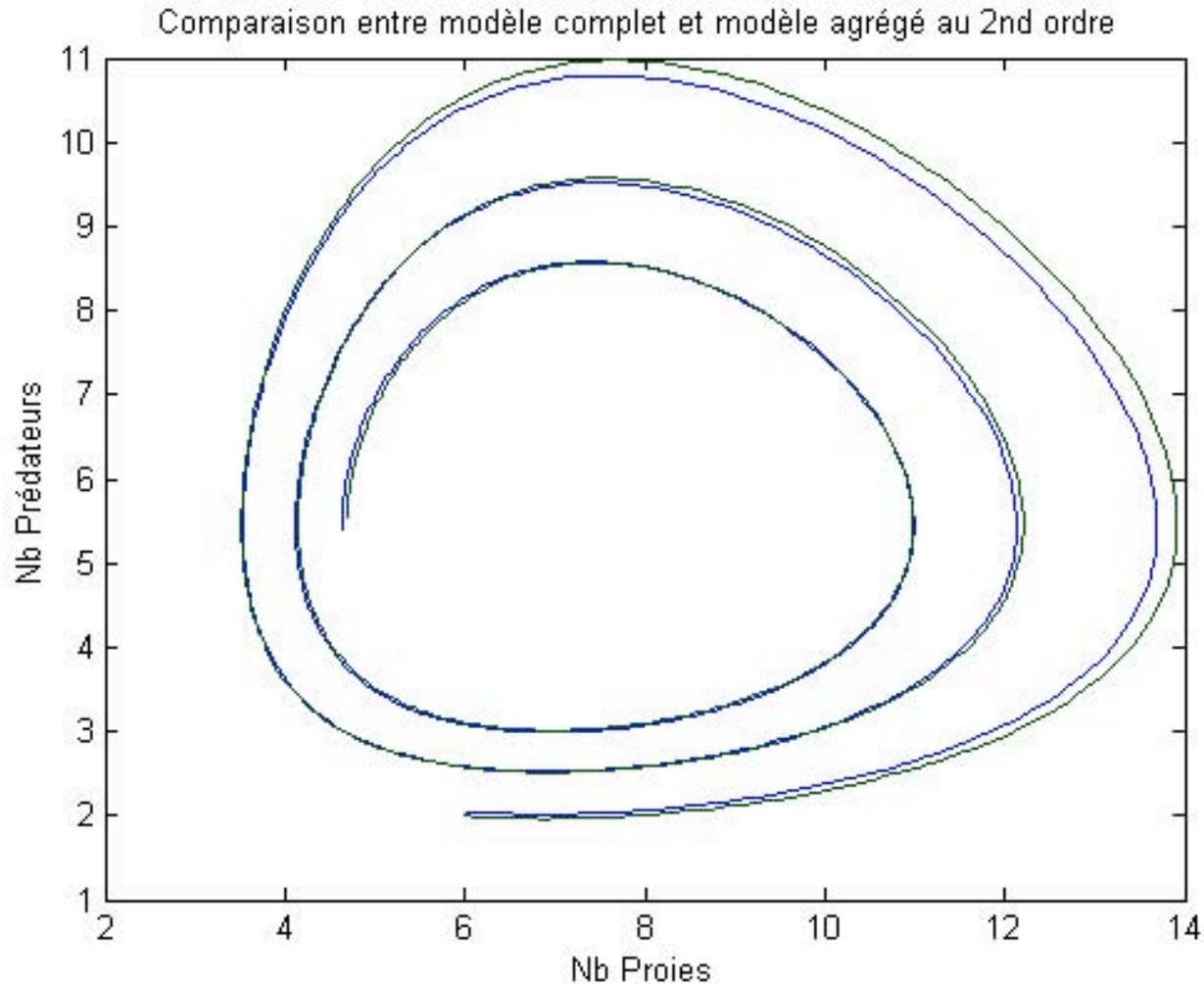
$$\begin{cases} \frac{dN}{dt} = rN - aNP + \varepsilon N \omega_1(N; P) (r_1 - r_2 - a_1 P) \\ \frac{dP}{dt} = eaNP - \mu P + \varepsilon NP ea_1 \omega_1(N; P) \end{cases}$$

Théorème de  
Fenichel

$$\text{où } \omega_1(N; P) = \frac{N_1^* N_2^* (r_1 - r_2 - a_1 P)}{N^2 (m_{12} + m_{21})}$$

# Théorie Géométrique des perturbations singulières

Pourquoi a t'on besoin de théorèmes?



## Exemple : la réponse fonctionnelle

$$\frac{dx}{d\tau} = rx \left( 1 - \frac{x}{K} \right) - \frac{ax}{b+x} y$$

Nombre de proies consommées par prédateur et par unité de temps

$$\frac{dy}{d\tau} = \varepsilon y \left( e_1 \frac{ax}{b+x} - \mu_1 \right)$$

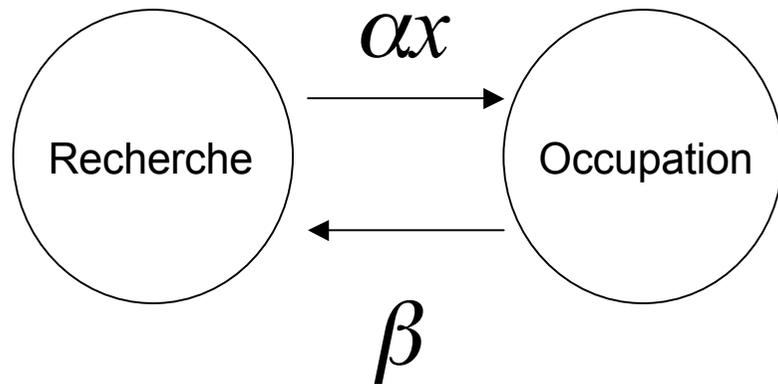
- La réponse fonctionnelle agit à l'échelle de la population
- La réponse fonctionnelle est fondée sur des propriétés individuelles

## Mécanisme de la réponse fonctionnelle de Holling

$$g(x) = \frac{\alpha x}{b + x}$$

Holling type II (équation du disque)

$$\frac{dx}{d\tau} = \varepsilon (xr(x) - axy_r)$$

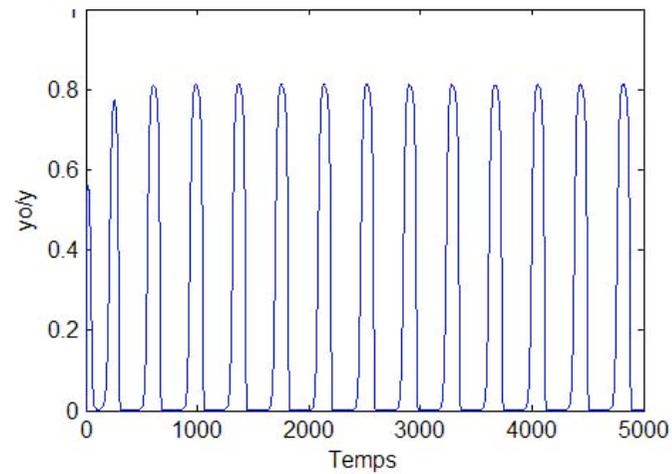
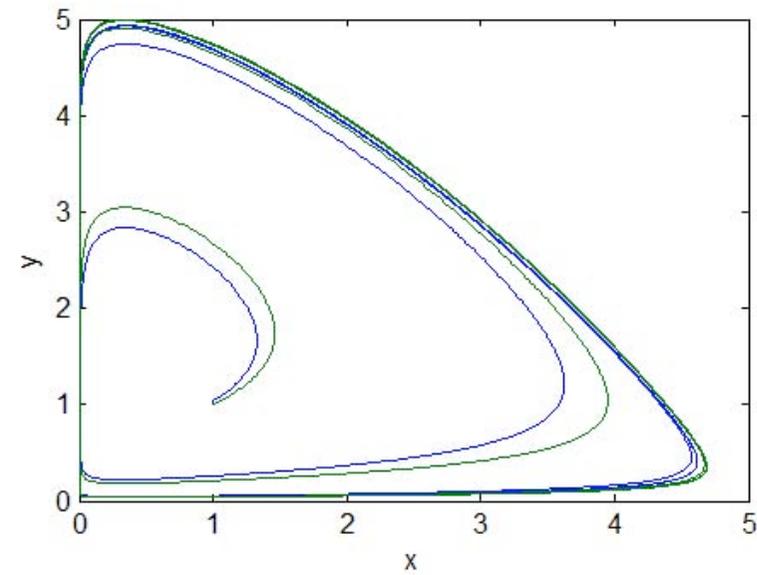
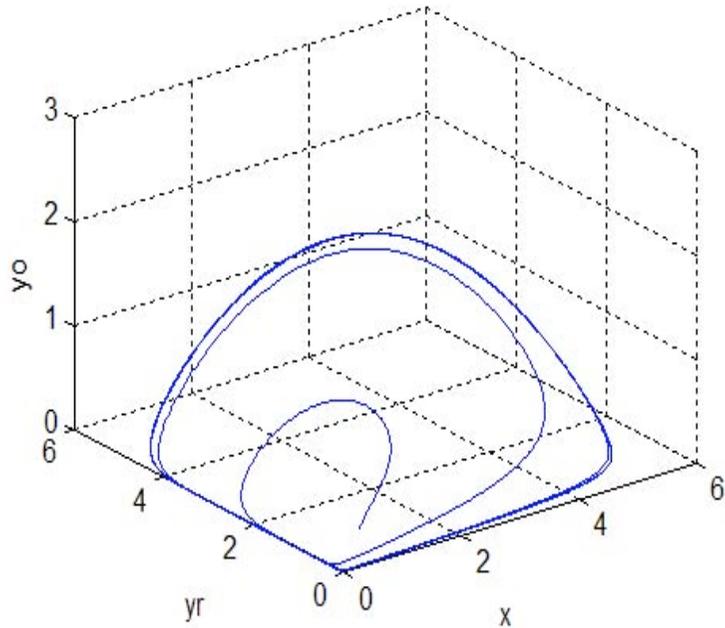


$$\frac{dy_r}{d\tau} = -\alpha x y_r + \beta y_o + \varepsilon (e \alpha x y_r - \mu y_r)$$

$$\frac{dy_o}{d\tau} = \alpha x y_r - \beta y_o - \varepsilon \mu y_o$$

$$y = y_r + y_o \quad y_r \rightarrow \frac{\beta}{\alpha x + \beta} y \quad g(x) = \frac{\alpha \beta x}{\alpha x + \beta}$$

# Mécanisme de la réponse fonctionnelle de Holling



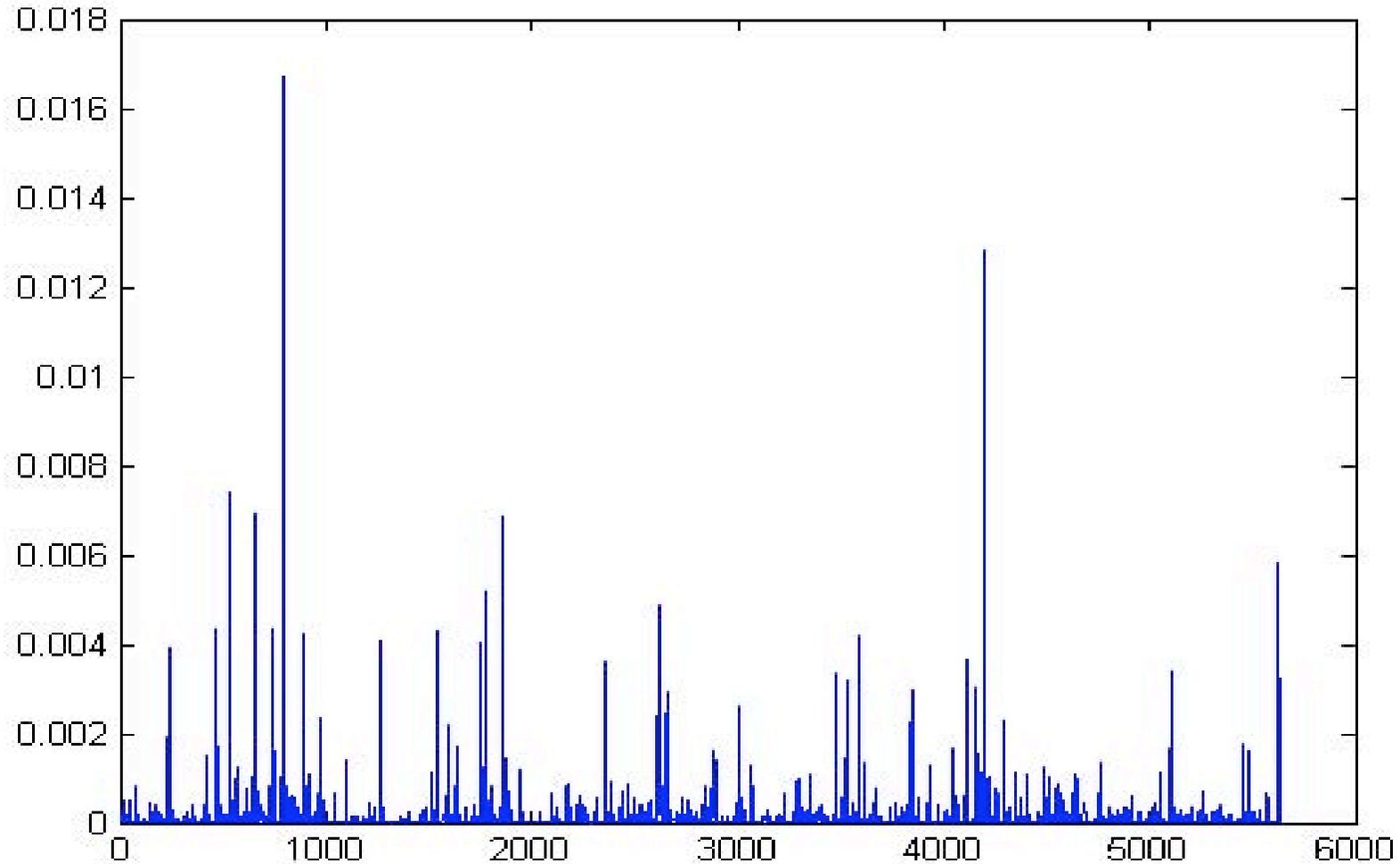
## Conclusion

- Intégration des processus physiques et biologiques à différentes échelles
- Développement de méthodes d'analyse opérationnelles permettant d'aborder des modèles mathématiques de plus en plus complexes
- Développement de formulations adaptées aux modifications permanentes environnementales subies par les organismes
- Mieux appréhender le rôle des organismes vivants dans le fonctionnement des écosystèmes (pluridisciplinarité : approches moléculaires, chimiques et biochimiques, modélisation, etc.)



# Impact de l'hétérogénéité environnementale sur la biodiversité

## Disponibilité des nutriments à l'échelle cellulaire



## Impact de l'hétérogénéité environnementale sur la biodiversité

$$\frac{dS}{dt} = f(t) - G_1(S)Q_1N_1 - G_2(S)Q_2N_2$$

$$\frac{dQ_1}{dt} = (G_1(S) - m_1)Q_1 - \varepsilon r_1(Q_1 - Q_{m,1})$$

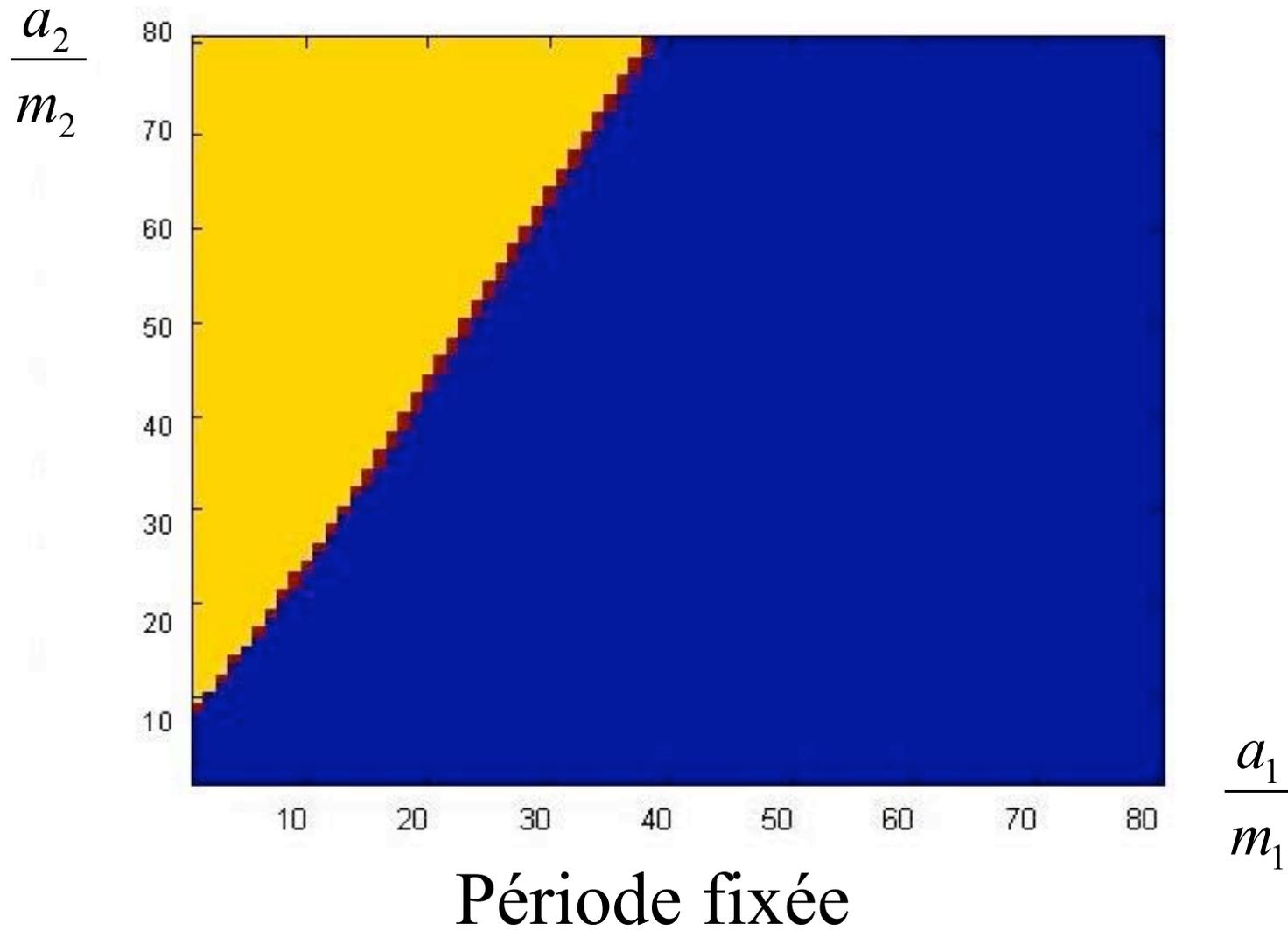
$$\frac{dQ_2}{dt} = (G_2(S) - m_2)Q_2 - \varepsilon r_2(Q_2 - Q_{m,2})$$

$$\frac{dN_1}{dt} = \varepsilon r_1 N_1 \left( 1 - \frac{Q_{m,1}}{Q_1} \right)$$

$$\frac{dN_2}{dt} = \varepsilon r_2 N_2 \left( 1 - \frac{Q_{m,2}}{Q_2} \right)$$

$$\text{with } G_i(S) = \frac{m_i S}{\gamma_i (a_i + S)}$$

## Impact de l'hétérogénéité environnementale sur la biodiversité



## Impact de l'hétérogénéité environnementale sur la biodiversité

